

Kontynuujemy rachunki dotyczące  $\Phi(t) = f(x_0 + ht, y_0 + kt)$

$$\begin{aligned}\Phi''(t) &= \left(\Phi'(t)\right)' = \left(h \frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + ht, y_0 + kt) + k \frac{\partial f}{\partial y}(x_0 + ht, y_0 + kt)\right)' = \\ &= h \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0 + ht, y_0 + kt)\right)' + k \left(\frac{\partial f}{\partial y}(x_0 + ht, y_0 + kt)\right)' = \\ &= h \left(h \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0 + ht, y_0 + kt) + k \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}(x_0 + ht, y_0 + kt)\right) + \\ &+ k \left(h \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0 + ht, y_0 + kt) + k \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0 + ht, y_0 + kt)\right) = \\ &= h^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0 + ht, y_0 + kt) + 2kh \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0 + ht, y_0 + kt) + \\ &+ k^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0 + ht, y_0 + kt).\end{aligned}$$

Ogólnie:

$$\begin{aligned}\Phi^{(m)}(t) &= h^m \frac{\partial^m f}{\partial x^m}(x_0 + ht, y_0 + kt) + \binom{m}{1} h^{m-1} k \frac{\partial^m f}{\partial x^{m-1} \partial y}(x_0 + ht, y_0 + kt) + \\ &+ \binom{m}{2} h^{m-2} k^2 \frac{\partial^m f}{\partial x^{m-2} \partial y^2}(x_0 + ht, y_0 + kt) + \dots + \frac{\partial^m f}{\partial y^m}(x_0 + ht, y_0 + kt) = \\ &= \sum_{i=0}^m \binom{m}{i} h^{m-i} k^i \frac{\partial^m f}{\partial x^{m-i} \partial y^i}(x_0 + ht, y_0 + kt).\end{aligned}$$

(Dobrze, nieco pracochłonny kaligraficznie, można uprościć przez indukcję)

Zastosujemy wzór Maclaurina dla funkcji  $\Phi(t)$ .

$$\text{Dostaniemy } \Phi(t) = \Phi(0) + \frac{\Phi'(0)}{1!} t + \frac{\Phi''(0)}{2!} t^2 + \dots + \frac{\Phi^{(m-1)}(0)}{(m-1)!} t^{m-1} + R_m$$

gdzie  $R_m = \frac{\Phi^{(m)}(\theta t)}{m!} t^m$  dla pewnego  $\theta \in (0, 1)$ .

Rozpiszmy dokładniej wzór dla  $m=2$  oraz  $t=1$ :

$$f(x_0 + h, y_0 + k) = f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) \cdot h + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) \cdot k + R_2,$$

gdzie

$$R_2 = \frac{1}{2} \left( h^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0+h\theta, y_0+k\theta) + 2kh \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0+h\theta, y_0+k\theta) + k^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0+h\theta, y_0+k\theta) \right).$$

### Ekstrema lokalne

Def. Funkcja  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  ma w punkcie  $(x_0, y_0)$  maksimum lokalne

jeśli  $(\exists \delta > 0) (\forall k, h) (k^2 + h^2 < \delta^2 \rightarrow f(x_0, y_0) \geq f(x_0+h, y_0+k))$ ,

czyli istnieje (małe) otoczenie punktu  $(x_0, y_0)$ , na którym  $f(x_0, y_0)$  jest największą wartością funkcji.

• Analogicznie definiujemy minimum  $\left\{ \begin{array}{l} f(x_0, y_0) \leq f(x_0+h, y_0+k) \end{array} \right\}$

∴ Mówimy, że  $f$  ma ekstremum jeśli ma minimum lub maksimum w  $(x_0, y_0)$ .

Warunek konieczny istnienia ekstremum.

Jeśli  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  ma pochodne cząstkowe oraz ekstremum w  $(x_0, y_0)$ ,

to  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = 0$  oraz  $\frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$ .

Dla  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  :  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial z}(x_0, y_0) = 0$

(Analogicznie w wyższych wymiarach.)

Def. Hessianem nazywamy macierz pochodnych cząstkowych rzędu 2.

Dla  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  mamy

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \end{bmatrix}$$

wartości tych pochodnych liczymy w  $(x_0, y_0)$

[Dla ciągłych pochodnych 2-giego rzędu mamy

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} = \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x}]$$

Dla  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

$$\begin{bmatrix} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} & \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial z} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial x} & \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} & \frac{\partial^2 f}{\partial y \partial z} \\ \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial x} & \frac{\partial^2 f}{\partial z \partial y} & \frac{\partial^2 f}{\partial z^2} \end{bmatrix}$$

Warunki wystarczający na istnienie ekstremum.

Przypadek  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ . Zakładamy, że  $f$  ma ciągłe pochodne czwarte 2-giego rzędu oraz  $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0) = 0$ .

Korzystamy z wzoru Taylora (koniec pierwszej strony):

$$f(x_0+h, y_0+k) = f(x_0, y_0) + R_2,$$

$$\text{gdzie } R_2 = \frac{1}{2!} (h^2 f_{xx} + 2kh f_{xy} + k^2 f_{yy})$$

dla wartości zapisu  
 $f_{xx} = \frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0+h\theta, y_0+k\theta)$   
....

Ważna klucza! Jeśli  $R_2 \geq 0$  dla dowolnych dostatecznie małych  $k, h$ , to w  $f(x_0, y_0)$  jest ~~minimum~~ minimum, jeśli  $R_2 \leq 0$ , to maksimum.

$$\begin{aligned} R_2 &= \frac{1}{2f_{xx}} (h^2 f_{xx}^2 + 2kh f_{xy} f_{xx} + k^2 f_{xy}^2) - \frac{1}{2f_{xx}} k^2 f_{xy}^2 + \frac{1}{2} k^2 f_{yy} = \\ &= \frac{1}{2f_{xx}} \left( \underbrace{(hf_{xx} + kf_{xy})^2}_{\geq 0} + \underbrace{k^2 (f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2)}_{\geq 0} \right) \end{aligned}$$

Jeśli  $f_{xx} f_{yy} - f_{xy}^2 > 0$ , to cały nawias  $> 0$  i znaki  $R_2$  zależą od znaku  $f_{xx}$ . (Zakładaliśmy młodszo, że  $f_{xx} > 0$ .)

Teraz korzystamy z ciągłości pochodnych 2-giego rzędu i dostajemy

Tw. Zał. że  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  ma ciągłe pochodne 2-giego rzędu.

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0) = 0 = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0). \text{ Niech ponadto}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) - \left( \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}(x_0, y_0) \right)^2 > 0 \quad (*)$$

Wtedy:

Jeśli  $\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}(x_0, y_0) > 0$ , to  $f$  ma ~~maksimum~~ lokalne w  $(x_0, y_0)$ .  
minimum

Jeśli  $\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}(x_0, y_0) < 0$ , to  $f$  ma ~~minimum~~ lokalne w  $(x_0, y_0)$ .  
maksimum

Uwaga. Jeśli w (\*) dostajemy  $< 0$ , to brak ekstremum.

Jeśli  $= 0$ , to nic nie wiadomo ( $f_1(x, y) = x^3 + y^3$ ;  
 $f_2(x, y) = x^6 + y^4$ )

Uwaga. Prawa strona (\*) to wyznacznik Hესjenu!  
Przypadek? Nie sędzę!

Analogiczne tw. dla  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ .

$$\text{Mamy } \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0, z_0) = \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0, z_0) = \frac{\partial f}{\partial z}(x_0, y_0, z_0) = 0.$$

Badamy Hესjan H w punkcie  $(x_0, y_0, z_0)$ .

Jeśli macierz H jest dodatnio określona, to mamy minimum lokalne; jeśli ujemnie, to maksimum.

Do sprawdzenia, czy macierz jest dodatnio (ujemnie) określona sęży kryterium Sylwestera.

$$\text{Dla macierzy } A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

liczby wyznaczniki minorów

$$M_1 = \det [a_{11}] = a_{11}$$

$$M_2 = \det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

$$M_3 = \det \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix}$$

⋮

$$M_n = \det A.$$

- Jeśli  $M_1 > 0, M_2 > 0, M_3 > 0, \dots, M_n > 0$ , to macierz dodatnio określona. (same +)
- Jeśli  $M_1 < 0, M_2 > 0, M_3 < 0, M_4 > 0, \dots$ , to macierz ujemnie określona (na przemian -, +, -, +, ...)

Ma to związek z formami kwadratowymi (patrz Algebra).  
Namiast tego, aych form prerizalimny analizujsc  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ .

llwaga. To co wyprawadziimny dla  $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  zgadra sij z ogdym przypadkiem. (Czytajcie!)