

Wykład 14

Programowanie dynamiczne

Programowanie dynamiczne

- Złożoność obliczeniowa funkcji rekurencyjnych
- programowanie dynamiczne
- przykłady programów

Programowanie dynamiczne

Złożoność obliczeniowa funkcji rekurencyjnych

Często funkcję rekurencyjną $f(n)$ zapisać można w postaci wyrażenia:

$$g(n, f(n - i_1), f(n - i_2), \dots, f(n - i_k)),$$

które należy rozumieć jako wyrażenie, w którym występuje k innych wartości funkcji f .

Example

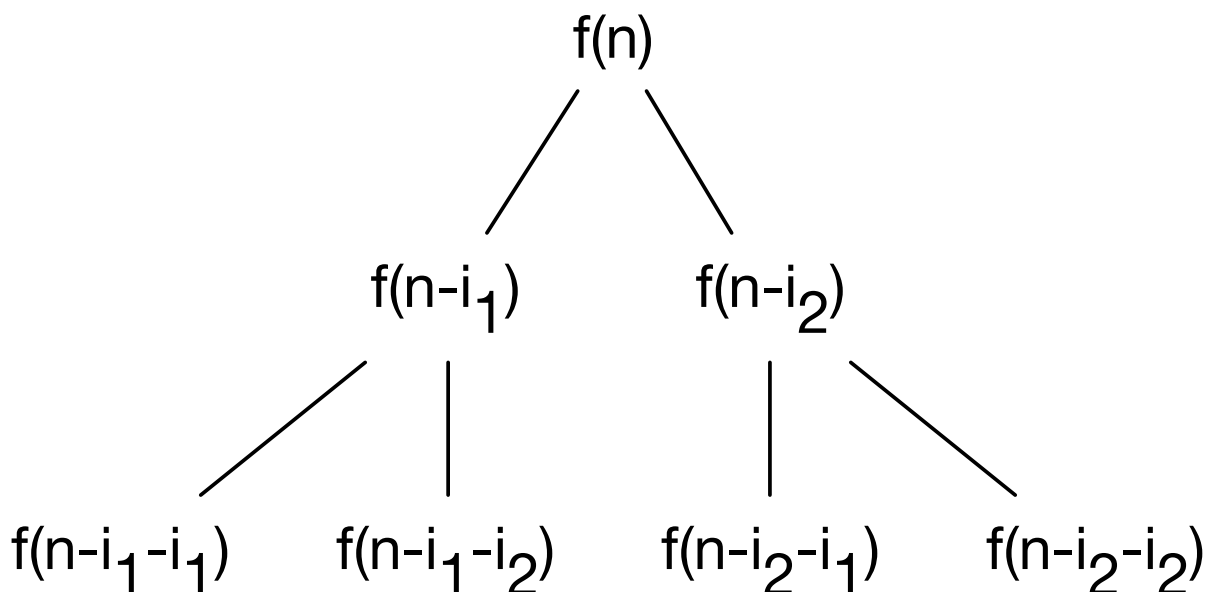
silnia ($k = 1$) $g(n, f(n - 1)) = n \cdot f(n - 1)$

ciąg Fibonacciego ($k = 2$) $g(n, f(n - 1), f(n - 2)) = f(n - 1) + f(n - 2)$

Programowanie dynamiczne

Złożoność obliczeniowa funkcji rekurencyjnych

Gdy $k \geq 2$, liczba obliczanych wyrażień rośnie wykładniczo.



Programowanie dynamiczne

Złożoność obliczeniowa funkcji rekurencyjnych: ciąg Fibonacciego

Niech s_n oznacza liczbę operacji dodawania wykonywanych podczas obliczania n -tego wyrazu ciągu Fibonacciego zadanego wzorem rekurencyjnym:

$$Fib(n) = \begin{cases} 0 & \text{gdy } n = 0, \\ 1 & \text{gdy } n = 1, \\ Fib(n-1) + Fib(n-2) & \text{gdy } n > 1 \end{cases}$$

Wartość s_n można wyliczyć, z poniższych zależności:

$$s_0 = 0, s_1 = 0, s_n = 1 + s_{n-1} + s_{n-2} \text{ dla } n > 1$$

Programowanie dynamiczne

Złożoność obliczeniowa funkcji rekurencyjnych: ciąg Fibonacciego

W poniższej tabeli zebrano pierwsze wyrazy ciągu $Fib(n)$ i s_n :

n	0	1	2	3	4	5	6	7
$Fib(n)$	0	1	1	2	3	5	8	13
s_n	0	0	1	2	4	7	12	20

Łatwo zauważyć w niej następujące dwie prawidłowości:

$$s_n = \sum_{i=0}^{n-1} Fib(i)$$

$$s_n = Fib(n+1) - 1$$

Ćwiczenie

Udowodnij indukcyjnie oba powyższe równania.

Programowanie dynamiczne

Złożoność obliczeniowa funkcji rekurencyjnych: ciąg Fibonacciego

Stosując funkcje tworzące – wykraczające poza tematykę naszego wykładu – można wyprowadzić wzór analityczny na n -ty wyraz ciągu Fibonacciego:

$$Fib(n) = \frac{\varphi^n - \psi^n}{\sqrt{5}} = \left\lfloor \frac{\varphi^n}{\sqrt{5}} + \frac{1}{2} \right\rfloor$$

gdzie $\varphi = \frac{1+\sqrt{5}}{2} \approx 1.618$ i $\psi = \frac{1-\sqrt{5}}{2} \approx -0.618$.

Ćwiczenie

Udowodnij poprawność powyższej postaci analitycznej.

Granica $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{Fib(n)}{\varphi^n} = \frac{1}{\sqrt{5}}$, zatem

$$Fib(n) = \Theta(\varphi^n).$$

Programowanie dynamiczne

Złożoność obliczeniowa funkcji rekurencyjnych: ciąg Fibonacciego

- Z tego, że $Fib(n+2) = \Theta(\varphi^n)$, można wywnioskować, że liczba s_n wykonywanych operacji dodawania podczas obliczania $Fib(n)$ jest rzędu $\Theta(\varphi^n)$, zatem rośnie wykładniczo wraz ze wzrostem n .
- Powrócimy jeszcze do ciągu Fibonacciego pokazując jak policzyć jego wartości wykonując $\Theta(n)$ operacji dodawania.
- Dzięki programowaniu dynamicznemu, można w prosty sposób przeformułować funkcję rekurencyjną tak aby była efektywniej obliczana (np. w czasie wielomianowym albo nawet liniowym) z użyciem iteracji i tablic do przechowywania pośrednich wyników.

Programowanie dynamiczne

Idea

- Aby uniknąć wielokrotnego obliczania wartości tych samych wyrażeń tablicuje się je.
- Programowanie dynamiczne nazywamy d -wymiarowym, jeśli rekurencyjna funkcja $f : N^d \mapsto R$ jest d -argumentowa.
- Wyniki pośrednie w d -wymiarowym programowaniu dynamicznym tablicuje się w d -wymiarowej tablicy $t[n_1, n_2, \dots, n_d]$, gdzie n_1, n_2, \dots, n_d są rozmiarami tablicy w kolejnych wymiarach.
- Cała trudność programowania dynamicznego tkwi w dobraniu odpowiedniej kolejności wyliczania elementów tablicy t .

Programowanie dynamiczne

Idea

Example ($d = 1$)

W tym przypadku najczęściej wystarcza obliczanie wartości $t[i]$ dla kolejnych wartości $i = 1, 2, 3, \dots$

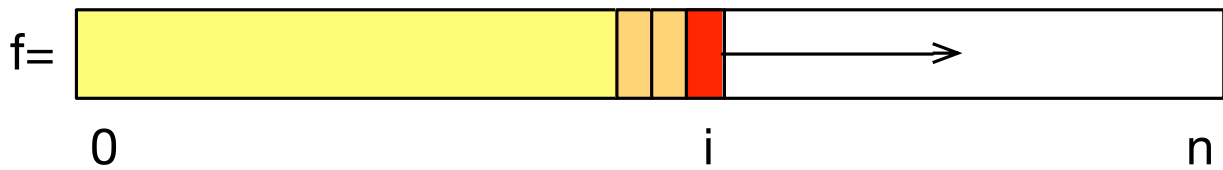
Example ($d = 2$)

W tym przypadku najczęściej oblicza się wartości $t[i, j]$ kolejnymi wierszami albo kolumnami. Czasami trzeba jednak bardziej wyrafinowanej kolejności jak np. kolejnymi coraz dłuższymi przekątnymi:

- 1: **for** $k \leftarrow 1, n$ **do** ▷ przetwarzamy k -tą przekątną
- 2: **for** $i \leftarrow 1, k$ **do** ▷ przetwarzamy i -ty element k -tej przekątnej
- 3: $j \leftarrow k + 1 - i$; ▷ na k -tej przekątnej zachodzi warunek $i + j = k + 1$
- 4: oblicz $t[i, j]$
- 5: **end for**
- 6: **end for**

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: ciąg Fibonacciego



```

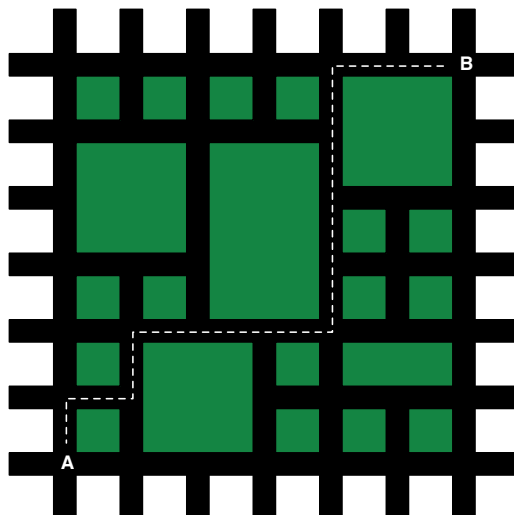
1: function Fib(n)
2:    $f[0] \leftarrow 0;$ 
3:    $f[1] \leftarrow 1;$ 
4:   for  $i \leftarrow 2, n$  do
5:      $f[i] \leftarrow f[i - 1] + f[i - 2]$ 
6:   end for
7:   return  $f[n]$ 
8: end function

```

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: zliczanie dróg

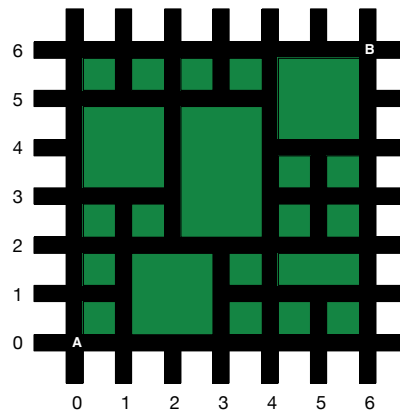
Rozpatrzmy problem zliczania najkrótszych dróg między zadanymi dwoma skrzyżowaniami A i B :



Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: zliczanie dróg

- Ponumerujemy ulice od lewej do prawej kolejnymi liczbami naturalnymi $0, 1, 2, \dots$
- Podobnie ponumerujemy ulice od dołu do góry kolejnymi liczbami naturalnymi $0, 1, 2, \dots$
- Przy takim ponumerowaniu skrzyżowanie A ma współrzędne $(0, 0)$ a skrzyżowanie B współrzędne $(6, 6)$.



Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: zliczanie dróg

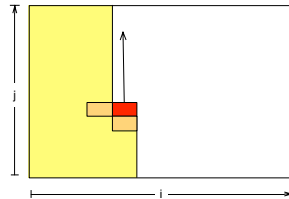
- Symbolem $N[i, j]$ oznaczymy liczbę najkrótszych dróg od skrzyżowania A do skrzyżowania o współrzędnych (i, j) , tj. przecięcie i -tej ulicy pionowej z j -tą ulicą poziomą.
- Przyjmujemy, że $N[i, j] = 0$, gdy skrzyżowanie (i, j) jest zajęte przez budynek.
- Pozostałe wartości $N[i, j]$ można wyliczyć ze wzoru:

$$N[i, j] = \begin{cases} 1 & \text{gdy } i = 0, j = 0, \\ N[i-1, j] + N[i, j-1] & \text{gdy połączone z } (i-1, j) \text{ oraz } (i, j-1), \\ N[i-1, j] & \text{gdy połączone z } (i-1, j) \text{ ale nie z } (i, j-1), \\ N[i, j-1] & \text{gdy połączone z } (i, j-1) \text{ ale nie z } (i-1, j). \end{cases}$$



Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: zliczanie dróg



```

1: for  $i \leftarrow 0, m$  do
2:   for  $j \leftarrow 0, n$  do
3:     if  $(i, j)$  jest zajęte przez budynek then
4:        $N[i, j] \leftarrow 0$ 
5:     else
6:       if  $i = 0 \wedge j = 0$  then
7:          $N[i, j] \leftarrow 1$ 
8:       else
9:          $N[i, j] \leftarrow N[i - 1, j]$  gdy połączone z  $(i - 1, j) + N[i, j - 1]$  gdy połączone z  $(i, j - 1)$ 
10:      end if
11:    end if
12:  end for
13: end for

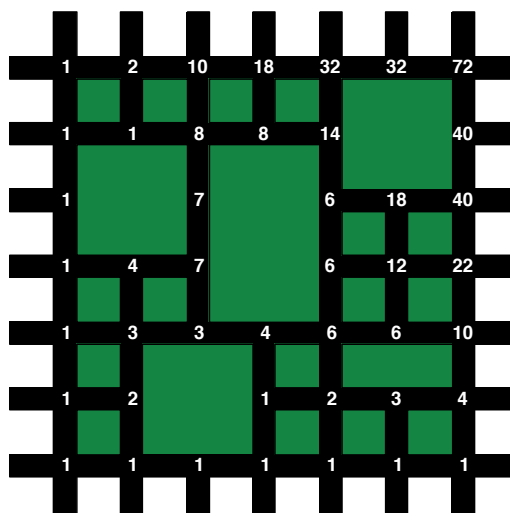
```

Navigation icons: back, forward, search, etc.

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: zliczanie dróg

Na poniższym rysunku zaznaczono dla każdego skrzyżowania (i, j) liczbę $N[i, j]$ najkrótszych dróg prowadzących do niego ze skrzyżowania $A(0, 0)$:



Navigation icons: back, forward, search, etc.

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: zliczanie dróg

- Liczba najkrótszych dróg rośnie wykładniczo szybko wraz ze wzrostem i oraz j .
- Liczbę najkrótszych dróg można policzyć bez potrzeby ich generowania.
- Dzięki wzorowi rekurencyjnemu i programowaniu dynamicznemu możemy policzyć ile jest najkrótszych dróg w czasie rzędu $O(i \cdot j)$.
- Zauważ, że gdyby nie było budynków zajmujących część połączeń wówczas $N[i, j] = \binom{i+j}{i}$.
- Kilka pierwszych wartości $N[n, n] = \binom{2n}{n}$:

n	1	2	3	4	5	6	7	8
$N[n, n]$	2	6	20	70	252	924	3432	12870

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: problem plecakowy

- Danych jest n rodzajów przedmiotów, przy czym zakładamy, że jest dowolnie dużo przedmiotów każdego z tych rodzajów.
- Każdy przedmiot i -tego rodzaju ma rozmiar $size[i]$ i wartość $value[i]$.
- Należy zapakować plecak o pojemności k (suma rozmiarów nie może przekroczyć pojemności), tak aby łączna wartość spakowanych przedmiotów była jak największa.

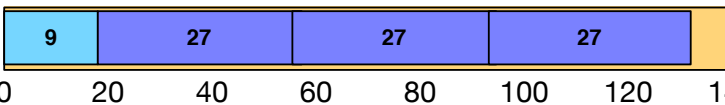
Programowanie dynamiczne

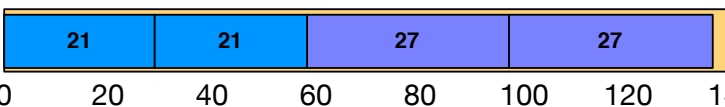
Przykłady programów: problem plecakowy

Example

$n = 3$, $size[1] = 19$, $size[2] = 29$, $size[3] = 39$, $value[1] = 9$, $value[2] = 21$, $value[3] = 27$

Rodzaje: 

Rozwiązanie 1:  Łączna wartość = 90

Rozwiązanie 2:  Łączna wartość = 96
optimum!

Na powyższym rysunku przedstawiono przykładowe dwa rozwiązania dla pojemności $k = 140$. Drugie rozwiązanie jest optymalne.

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: problem plecakowy

- Niech funkcja $maxknapsack(k)$ będzie równa maksymalnej łącznej wartości przedmiotów jakie można spakować do plecaka o pojemności k .
- Załóżmy, że do plecaka o pojemności k zdecydujemy się włożyć przedmiot i -tego rodzaju.
- Jeśli przedmiot i -tego rodzaju mieści się w plecaku ($size[i] \leq k$), to po włożeniu go do plecaka możemy osiągnąć łączną wartość:

$$W_i = maxknapsack(k - size[i]) + value[i].$$

- Wybór rodzaju wkładanego przedmiotu dokonamy wybierając największe W_i , dla $i = 1, 2, \dots, n$.

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: problem plecakowy

```

1: function MaxKnapsack(k, size, value, n)
2:   knapsack[0] ← 0;
3:   for i ← 1, k do      ▷ rozpatrywanie plecaków o coraz większej pojemności
4:     max ← 0;
5:     for t ← 1, n do      ▷ rozpatrywanie przedmiotu każdego rodzaju
6:       if size[t] ≤ i then      ▷ przedmiot mieści się
7:         total ← knapsack[i - size[t]] + value[t];      ▷ łączna wartość
8:         if total > max then
9:           max ← total
10:        end if
11:      end if
12:    end for
13:    knapsack[i] ← max      ▷ największa wartość przy pojemności i
14:  end for
15:  return knapsack[k]
16: end function

```

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: najdłuższy wspólny podciąg

- Dane są dwa napisy: pierwszy długości m znaków (a_1, a_2, \dots, a_m) i drugi długości n znaków (b_1, b_2, \dots, b_n) .
- Ciąg znaków (c_1, c_2, \dots, c_k) nazywamy wspólnym podciągiem a i b jeśli

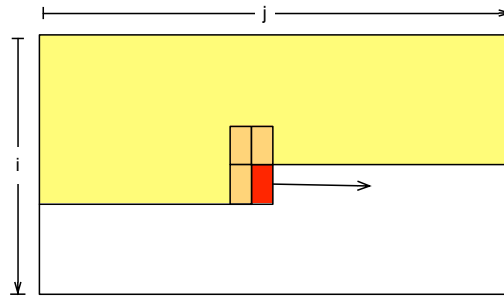
$$\exists 1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_k \leq m \forall l=1,2,\dots,k c_l = a_{i_l}$$

$$\exists 1 \leq j_1 < j_2 < \dots < j_k \leq n \forall l=1,2,\dots,k c_l = b_{j_l}$$

- Interesuje nas znalezienie jak najdłuższego wspólnego podciągu.
- W tablicy $T[i, j]$ będziemy wyliczać długość najdłuższego wspólnego podciągu dla fragmentów (a_1, a_2, \dots, a_i) oraz (b_1, b_2, \dots, b_j) .
- Jeśli $a_i = b_j$, to $T[i, j] = T[i - 1, j - 1] + 1$.
- Jeśli $a_i \neq b_j$, to $T[i, j] = \max\{T[i, j - 1], T[i - 1, j]\}$.

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: najdłuższy wspólny podciąg



```

1: for i ← 1, m do
2:   for j ← 1, n do
3:     if ai = bj then
4:       T[i, j] ← T[i - 1, j - 1] + 1
5:     else
6:       T[i, j] ← max{ T[i, j - 1], T[i - 1, j] }
7:     end if
8:   end for
9: end for
    
```

Programowanie dynamiczne

Przykłady programów: najdłuższy wspólny podciąg

Example (Tajemnica programowania)

		0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
t	1	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
a	2	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1
j	3	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1
e	4	0	0	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1	1	1
m	5	0	0	0	0	0	0	1	2	2	2	2	2	2	2
n	6	0	0	0	0	0	0	1	2	2	2	2	3	3	3
i	7	0	0	0	0	0	0	1	2	2	2	2	3	4	4
c	8	0	0	0	0	0	0	1	2	2	2	2	3	4	4
a	9	0	0	0	0	0	0	1	2	2	2	3	3	4	5