

Funkcje Liniowe, Macierze.

• Jeśli $A \in K^{k \times l}$, wtedy funkcje $f_A(v) = A \cdot v : K^l \rightarrow K^k$

Przykład $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$

$$f(x, y, z) = A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ jest liniowe}$$

Uwaga: Elementy K^n zapisujemy (x_1, x_2, \dots, x_n)

dopuszczony zapis $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$.

Uprzedkowane bazy standardowo przestrzeni K^n

to
$$E = \left(\begin{aligned} (1, 0, 0, \dots, 0) &= e_1 \\ (0, 1, 0, \dots, 0) &= e_2 \\ &\vdots \\ (0, 0, \dots, 1) &= e_n \end{aligned} \right)$$

Fakt: Niech V, W przestrzenie liniowe nad K oraz B baza V
 $f, g: V \rightarrow W$ funkcje liniowe.

$$\text{Wtedy } \left[\forall v \in B \quad f(v) = g(v) \right] \rightarrow \left[\forall v \in V \quad f(v) = g(v) \right]$$

D-d. Niech $B = (v_1, v_2, \dots, v_n)$

Do dowodu $v \in V \exists (k_1, k_2, \dots, k_n) \in K^n \quad v = \sum_{i=1}^n k_i \cdot v_i$

$$\begin{aligned} \text{Wtedy } f(v) &= f\left(\sum k_i v_i\right) \stackrel{\text{Lini}}{=} \sum k_i f(v_i) = \sum k_i g(v_i) \\ &\stackrel{\text{Lini } g}{=} g\left(\sum k_i v_i\right) = g(v) \quad \square \end{aligned}$$

TW Niech K ciało, $f: K^n \rightarrow K^m$ funkcja liniowa. [5
 Wtedy istnieje macierz $A \in K^{m \times n}$ taka, że

$$\forall v \in K^n \quad f(v) = A \cdot v$$

D-d. Oznaczmy $f(e_i) = f(0, 0, \dots, 1, 0, \dots, 0) = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ a_{2i} \\ \vdots \\ a_{mi} \end{pmatrix}$

Rozważmy macierz $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ \vdots \\ a_{m1} \end{pmatrix} = f(e_1)$

Zauważmy, że $A \cdot e_i = f(e_i) *$

Funkcje liniowe $A \cdot v$ i $f(v)$ mają te same wartości na bazie E :

$$\forall v \in E \quad f(v) = A \cdot v *$$

Zatem możemy powiedzieć $\forall v \in V \quad f(v) = A \cdot v \quad \square$

ozn: Macierz A nazywamy macierzą funkcji f .

Przykłady.

$$f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 3x+4y+5z \\ -x+y+2z \end{pmatrix} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

Macierz f to $A = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix}$

Spm: $A \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ -1 & 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x+4y+5z \\ -1x+y+2z \end{pmatrix} = f(x, y, z).$

Ćw: Macierz $f(x, y) = (2x+y, 3x+4y, x)$

Fakt. Niech K ciałem, $f: K^n \rightarrow K^m$, $g: K^m \rightarrow K^l$
Niech A_f macierz f , A_g macierz g . Wtedy

1. Macierz $g \circ f$ jest równa $A_g \cdot A_f$.

2. Jeśli $n=m$ to macierz $f^n = \underbrace{f \circ f \circ \dots \circ f}_{n \text{ razy}}$ jest równa A_f^n

3. Jeśli f jest odwracalne $m=n$ to f^{-1} jest równa A_f^{-1}

4. Macierz id jest Id.

Dłd 1. Z zależności mnożenie macierzy:

$$[g \circ f](v) = g(f(v)) = A_g(A_f \cdot v) \stackrel{\text{dłd}}{=} (A_g \cdot A_f) \cdot v$$

to znaczy że $A_g \cdot A_f$ jest macierzą $g \circ f$.

$$\begin{aligned} 2. f^n(v) &= (f \circ f \circ \dots \circ f)(v) = f(f(\dots f(v))) = A_f(A_f(\dots(A_f \cdot v))) \\ &\stackrel{\text{dłd}}{=} (A_f \cdot A_f \cdot \dots \cdot A_f) \cdot v = A_f^n \cdot v \end{aligned}$$

Wiec A_f^n jest macierzą funkcji f^n

3, 4 c.w.

□

• Macierz zmiany bazy.

Fakt Niech V przestrzeń liniowa nad K , $\dim(V) = n$.
oraz B_1, B_2 bazy uporządkowane przestrzeni V

Wtedy istnieje macierz $P_{B_1 B_2} \in K^{n \times n}$ taka, że

$$\forall v \in V \quad v_{B_2} = P_{B_1 B_2} \cdot v_{B_1}.$$

Przyponnienie.

Jeli $B = (b_1, b_2, \dots, b_n)$ uporządk. baza V/K to

$$\forall v \in V \quad \exists! (k_1, k_2, \dots, k_n) \quad v = k_1 b_1 + k_2 b_2 + \dots + k_n b_n$$

Wtedy $(k_1, k_2, \dots, k_n) = v_B$ - współrzędne v w bazie B

• Funkcja $\varphi_B(v) = v_B$ izomorfizm liniowy

D-d. Funkcja $\varphi_{B_1}(v) = v_{B_1} : V \rightarrow K^n$

$$\varphi_{B_2}(v) = v_{B_2} : V \rightarrow K^n$$

Sz izomorfizmami liniowymi

$$\begin{array}{ccc} V & \xrightarrow{\varphi_{B_1}} & K^n \\ & \searrow \varphi_{B_2} & \downarrow \varphi_{B_2} \circ \varphi_{B_1}^{-1} \\ & & K^n \end{array} \quad K^n \xrightarrow{\varphi_{B_1}^{-1}} V \xrightarrow{\varphi_{B_2}} K^n$$

Wtedy $\varphi_{B_1}^{-1}$ jest izomorf liniowym.

owaz $\varphi_{B_2} \circ \varphi_{B_1}^{-1} : K^n \rightarrow K^n$ jest liniowe

Wiec ist macierz $P \in K^{n \times n}$ taka, że

$$(\forall w \in K^n) \varphi_{B_2} \circ \varphi_{B_1}^{-1}(w) = P \cdot w.$$

Nied $v \in V$ wtedy $v_{B_2} = \varphi_{B_2}(\varphi_{B_1}^{-1}(v_{B_1}))$

Wzec :

$$v_{B_2} = \varphi_{B_2}(v) = \varphi_{B_2} \left(\underbrace{\varphi_{B_1}^{-1}(\varphi_{B_1}(v))}_{\text{id}} \right) =$$

$$\varphi_{B_2}(\varphi_{B_1}^{-1}(v_{B_1})) = \underbrace{\varphi_{B_2} \circ \varphi_{B_1}^{-1}}_P (v_{B_1}) = P \cdot v_{B_1}$$

Wzec $P \cdot v_{B_1} = v_{B_2}$

Wzemy $P_{B_1 B_2} = P$

□

Przykład :

Niech $V = \mathbb{R}^2$, $E = ((1,0), (0,1))$, $B = ((1,2), (1,3))$

Macierz

$$P_{BE} :$$

Musi spełniać :

$$\bullet (1,2)_E = P_{BE} \cdot (1,2)_B$$

$$\bullet (1,3)_E = P_{BE} \cdot (1,3)_B$$

$$(1,2)_E : (1,2) = \underbrace{1}_{\downarrow} (1,0) + \underbrace{2}_{\downarrow} (0,1)$$

$$(1,2)_E = (1,2)$$

$$(1,3)_E = (1,3)$$

$$(1,2)_B = \underbrace{1}_{\downarrow} (1,2) + \underbrace{0}_{\downarrow} (1,3)$$

$$(1,2)_B = (1,0)$$

$$(1,3)_B = (0,1)$$

$$(1,2)_E = P_{BE} (1,2)_B \quad ; \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = P_{BE} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$(1,3)_E = P_{BE} (1,3)_B \quad ; \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = P_{BE} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\text{Zatem } P_{BE} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Przykład 2: $V = \mathbb{R}^3$

$B = ((1,2,3), (1,7,0), (0,0,9))$ baza \mathbb{R}^3

$$P_{BE} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 2 & 7 & 0 \\ 3 & 0 & 9 \end{bmatrix}$$

$$\text{Zauważmy, } P_{EB} = P_{BE}^{-1}$$

Obserwacja. Macierz przejścia z bazy $B = (b_1, b_2, \dots, b_n)$ do bazy standardowej E jest równa

$$P_{BE} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ b_1 & b_2 & \dots & b_n \\ 1 & 1 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

Uwaga. Niech A, B bazy V , wtedy $P_{BA} = P_{BE} \cdot P_{AE}^{-1}$

$$\begin{array}{ccc} B & \xrightarrow{P_{BE}} & E & \xrightarrow{P_{AE}^{-1}} & A \\ & \searrow & \xrightarrow{P_{BE} \cdot P_{AE}^{-1}} & & \end{array}$$

- Macierz Funkcji w bazie.

Niech V, W przestrzenie liniowe nad K
 $f: V \rightarrow W$ funkcja liniowa.

Niech A baza V , B baza W .

Macierz M nazywamy macierzą f w bazach A, B
gdy $\forall v \in V \quad M \cdot v_A = (f(v))_B$

Przykład.

Niech $V = W = \mathbb{R}_2[x] = \{ f \in \mathbb{R}[x] : \text{st} f \leq 2 \}$

$$d(f) = f' : \mathbb{R}_2[x] \rightarrow \mathbb{R}_2[x]$$

Niech $A = B = (x^2, x, 1)$ baza $\mathbb{R}_2[x]$

Szukane macierz M spełnia

$$\bullet (d(1))_B = M \cdot 1_A$$

$$\bullet (d(x))_B = M \cdot x_A$$

$$\bullet (d(x^2))_B = M \cdot x^2_A$$

$$1_A : 1 = 0x^2 + 0x + 1 \cdot 1 \quad 1_A = (0, 0, 1)$$

$$x_A : x = 0x^2 + 1x + 0 \cdot 1 \quad x_A = (0, 1, 0)$$

$$x^2_A = (1, 0, 0)$$

$$d(1) = 1' = 0 \quad (d(1))_B = (0, 0, 0)$$

$$d(x) = x' = 1 \quad (d(x))_B = (0, 0, 1)$$

$$d(x^2) = x^2' = 2x \quad (d(x^2))_B = (0, 2, 0)$$

$$M \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad M \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad M \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{Więc} \quad M = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$